



HedraCAM

--和卓三维离线编程软件

- ★ 全中文版本,本地支持,易学易用
- ★ 专业三维加工离线编程系统
- ★ 在机器人加工编程领域长达 20 年的专心研发
- ★ 与市场上绝大多数数控与机器人系统无缝对接

产品简介

HedraCAM 是中国唯一一款企业级针对工业机器人与 5-6 轴加工机床的三维复杂轨迹规划离线编程软件,分为两个模块:

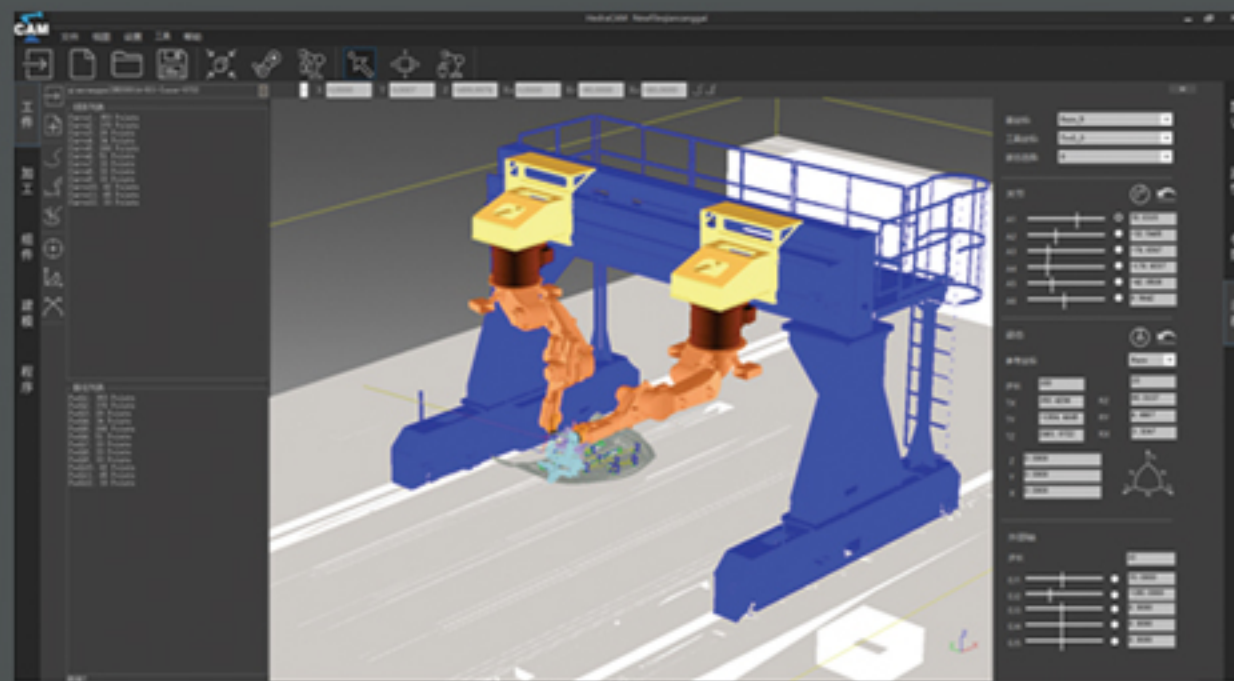
Pentacut 模块专业针对 5 轴激光加工机三维复杂轨迹规划离线编程,采用简洁的“傻瓜化”界面环境,用户能够快速掌握 5 轴激光加工机的离线编程,集成 10 种品牌的 5 轴激光切割机后置处理与加工工艺,目前随日本 NTC, 日本涩谷,意大利 PRIMA,德国 DMG,武汉楚天,东莞焦点等 5 轴激光机床捆绑销售。

Robot 模块专业针对机器人的三维复杂轨迹规划离线编程,采用简洁的“傻瓜化”界面环境,用户能够快速掌握机器人离线编程,软件支持各种 CAD 数据读入和三维曲面轨迹规划,集成十几种品牌的机器人后置处理与切割,焊接,融覆,喷涂,喷丸,打磨,抛光,去毛刺等多种加工工艺,可以与主流机器人控制器互联互通形成闭环控制。



为什么选择HedraCAM?

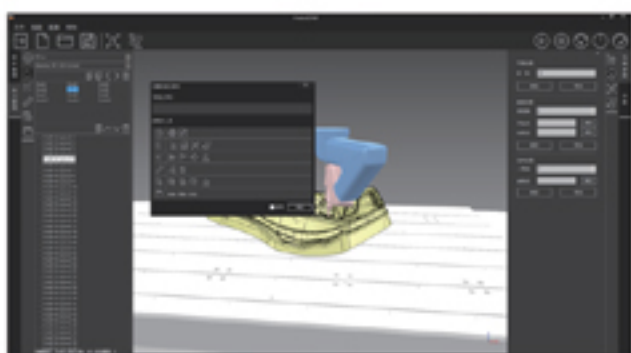
HedraCAM 是国产唯一一款企业级三维离线编程软件，完全自主内核、安全可控、价廉物美；按企业级应用实际进行设计开发，易学易用；随合作设备厂商出口欧美日韩台湾等发达国家或地区，品质多方检验稳定可靠；在专业激光加工领域研究长达 20 年，工艺经验非常丰富，一直是国际三维离线编程软件激光加工领域的领导品牌。



技术特点

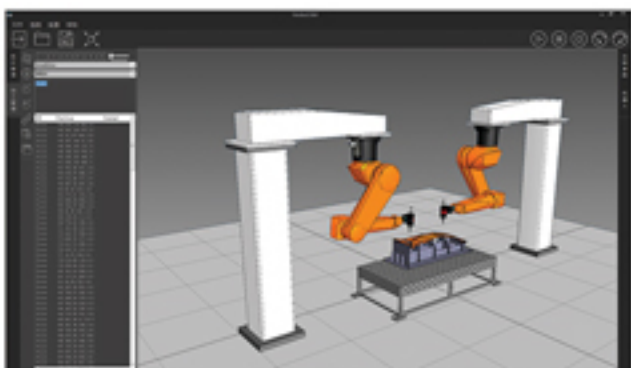
易学易用

全新设计的极简风格用户菜单和界面，用户操作流程经过反复调试和优化，使用户能够轻松快速的掌握软件的操作，易用性全面超越市场上的其它国外 CAD/CAM 软件。



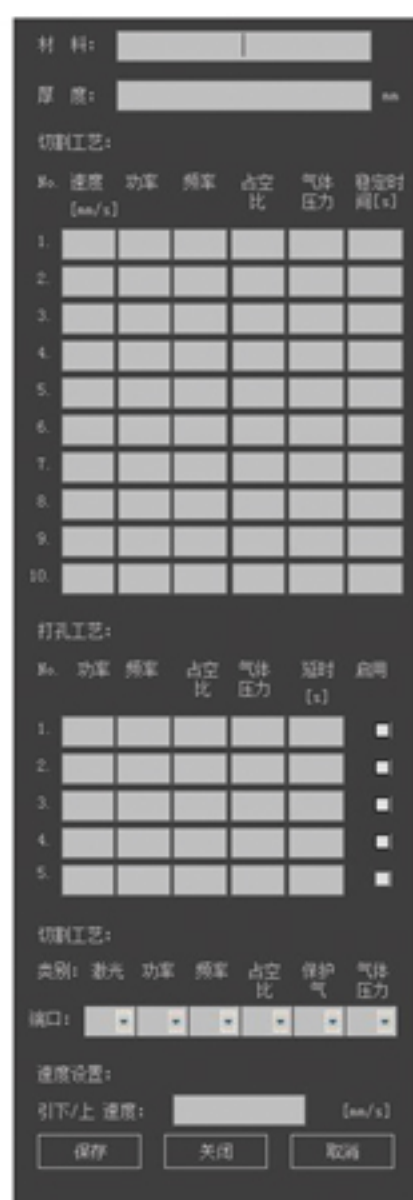
多机器人协同工作

针对主从机器人或并行多机器人同时进行加工的需求，集成了强大而直观的多机器人协同工作空间分析功能，帮助用户迅速确定工件，线轨与变位机以及各机器人摆放的最佳操作位置，动态清晰显示变化对所有操作产生的全部影响。



工艺定制

后置处理器集成了工艺参数库，用户可以自行创建、修改、自定义各种材料和对应的工艺参数库，并在后置处理时随轨迹点同时输出工艺数据。



三点定位系统

用工业相机或探针抓取实际工件任意一个基准点，即可自动在软件中定位工件模型。

轨迹优化处理

强大的仿真环境为用户提供了各种轨迹优化工具，自动删除碰撞，奇异等姿态不佳的轨迹点位，快速获得想要的最优加工轨迹。

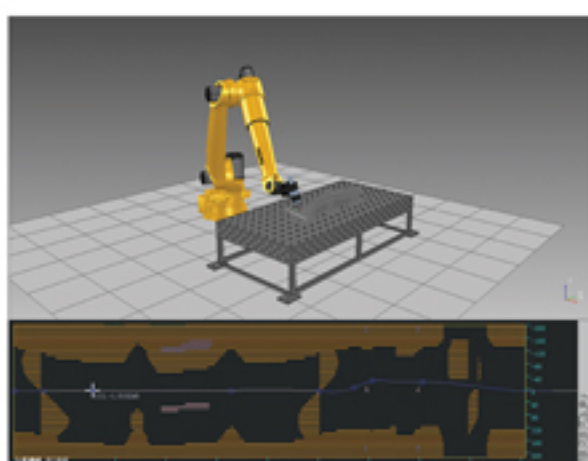


工艺应用—切割、焊接、融覆、喷丸、打磨、抛光等



曲线调点

可把轨迹点、奇异点、关节限位、超限、碰撞等信息直观反映在界面上，通过鼠标拖动轨迹线来自动避让，快速得到理想轨迹，提高工作效率。



外部轴

通过外部轴联动的插值功能，用户可优化外部轴位置以实现沿整个刀具路径的平滑运动，而不需要手动修改之间的每个机器人的目标位置控制点。

